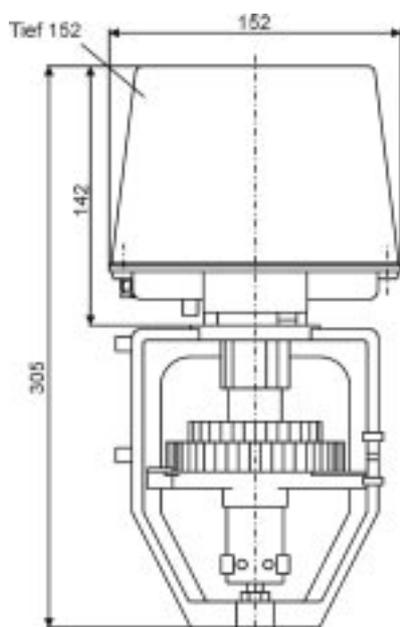


Hubantrieb

HM 1090 X ...; HM 1090 XSR ... /24



Maßbild



Anwendung

Die Hubantriebe HM 1090 X ... sind wartungsarm und zur Betätigung von Rotguß- oder Flanschventilen aus Grauguß, Sphäroguß, Stahlguß bzw. Edelstahl geeignet. Sie besitzen eine Zweilochkonsole auf der Ventilseite. Als Antrieb dient ein reversierbarer Wechselstrom-Synchronmotor. Die Kraftübertragung erfolgt über eine selbsthemmende Gewindespindel. Das Gehäuse ist in der Schutzart IP 54 ausgeführt. Kabeleinführungen erfolgen durch Pg- Verschraubungen mit Zugentlastung. Ein Handrad dient zur Handnotverstellung. Zur Unterbrechung der Antriebsstromversorgung für eine reglerunabhängige Handbetätigung ist im Antriebsdeckel ein EIN / AUS- Schalter installiert. Die Endlagenabschaltung erfolgt lastabhängig.

Optionen mit Wegschaltersatz und/ oder Potentiometer mit Widerstandswert 10 kOhm sind möglich. Diese Optionen können mit dem Hubantrieb als werkseitig montierte und eingestellte Einheit oder als nachrüstbarer Bausatz geliefert werden.

Der Hubantrieb HM 1090 XSR/24 enthält einen elektronischen Stellungsregler und ist für eine Stromversorgung von 24V AC vorgesehen. Hier wird das Potentiometer intern für die Stellungsrückmeldung verwendet.

Merkmale

- Reversierbarer Wechselstrom-Synchronmotor für Dauerbetrieb
- Wartungsfreies Getriebe mit hoher Laufruhe
- Lastabhängige Endlagenabschaltung
- Handverstellmöglichkeit mittels Handrad und Hubanzeige
- Stellsignaleingang für die Ansteuerung mit Stetigregler
- Optionen- Wegschaltersatz und Rückführpotentiometer (nachrüsten vor Ort möglich)

Technische Daten

Antriebsmotor	reversierbarer Wechselstrom-Synchronmotor	
Typ	HM 1090 X ...	HM 1090 XSR.../24
Schutzklasse (EN 60730)	I	I
Betriebsspannung	230V - 10% + 6%	24V ±10%, 50 oder 60Hz
	24V ±10%, 50/60Hz	
Leistungsaufnahme	10,4 VA	14,4 VA
Stellkraft	900 N	900 N
Stellzeit	4 s/mm	4 s/mm
max. Hub	30 + 3 mm***	15 ± 1 mm**
		20 ± 1 mm
		30 + 3 mm
Schutzart (EN 60529)	IP 54	IP 54
zul. Umgebungstemperatur	0 ... 50°C	0 ... 50°C
Betriebsart (EN 60034-1)	S1 - 100 % ED	S1 - 100 % ED
Abmessungen (B x H x T)	305 x 152 x 152 mm	305 x 152 x 152 mm
Gewicht	2,9 kg	2,9 kg
Stellsignal	Dreipunkt	0(2) ... 10V DC 0(4) ... 20 mA*
		Laufrichtung invertierbar
		Spannungssignal: 100 kOhm
		Stromsignal: 500 Ohm
Startpunkt (fest)		$U_o = 2V DC, I_o = 4 mA$
Arbeitsspanne		$\Delta U = 8V DC, \Delta I = 16 mA$
Stellungsanzeige		0(2) ... 10V DC (Ausgangssignal) max. 1 mA, kurzschlußfest
		0(4) ... 20mA (Ausgangssignal)
Rückmeldesignal Klemme S	Belastbarkeit 2(0,5) A / 250V	$U_{max} : 24V DC, I_{max} : 50 mA$, Transistorausgang, kurzschlußfest
Optionen		
Wegschaltersatz (2 Schalter)	Belastbarkeit	2A / 250V AC ohmsche Last 0,5A / 250V AC induktive Last
Rückführpotentiometer****		10 kOhm
	Belastbarkeit	1,5 W

* Stromeingang kann durch Kurzschlußstecker eingestellt werden

** Werkseinstellung

*** bei Kombination mit Rückführpotentiometer kann der Hub zusätzlich auf 15 ± 1 mm oder 20 ± 1 mm begrenzt werden

**** bei HM 1090 SR.../24 intern genutzt

Hubantrieb

HM 1090 X ...; HM 1090 XSR ... /24

Standardausrüstung

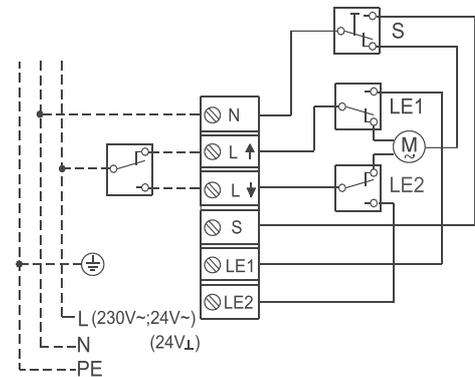
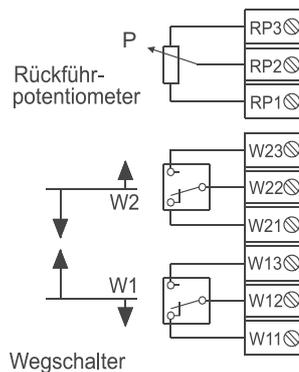
Art.-Nr.	Beschreibung	Typ
4101 4400	Hubantrieb, 230V AC, reversierbar, Dreipunktsteuerung, Stellkraft 900 N	HM 1090 X
4101 4410	Hubantrieb, 230V AC, reversierbar, Dreipunktsteuerung, Stellkraft 900 N, mit Rückführpotentiometer 10 kOhm	HM 1090 XRP
4101 4420	Hubantrieb, 230V AC, reversierbar, Dreipunktsteuerung, Stellkraft 900 N, mit zusätzlichem Wegschaltersatz	HM 1090 XW
4101 4430	Hubantrieb, 230V AC, reversierbar, Dreipunktsteuerung, Stellkraft 900 N, mit Rückführpotentiometer 10 kOhm und zusätzlichem Wegschaltersatz	HM 1090 XRP/W
4101 4500	Hubantrieb, 24V AC, reversierbar, Dreipunktsteuerung, Stellkraft 900 N	HM 1090 X/24
4101 4510	Hubantrieb, 24V AC, reversierbar, Dreipunktsteuerung, Stellkraft 900 N, mit Rückführpotentiometer 10 kOhm	HM 1090 XRP/24
4101 4520	Hubantrieb, 24V AC, reversierbar, Dreipunktsteuerung, Stellkraft 900 N, mit zusätzlichem Wegschaltersatz	HM 1090 XW/24
4101 4530	Hubantrieb, 24V AC, reversierbar, Dreipunktsteuerung, Stellkraft 900 N, mit Rückführpotentiometer 10 kOhm, zusätzlichem Wegschaltersatz	HM 1090 XRP/W/24
4101 4600	Hubantrieb, 24V AC, mit elektronischem Stellungsregler, Stellkraft 900 N, stetiges Stellsignal 0(2)...10V und 0(4)...20 mA	HM 1090 XSR/24
4101 4610	Hubantrieb, 24V AC, mit elektronischem Stellungsregler und Wegschaltersatz, Stellkraft 900 N, stetiges Stellsignal 0(2)...10V und 0(4)...20 mA	HM 1090 XSR/W/24

Anschlußbild HM 1090 X... und HM 1090 X.../24

Signal- und Steuerleitungen sind getrennt von Netzanschußleitungen zu verlegen

Zusatzausrüstung

bei HM 1090X RP/W
HM 1090X RP/W/24

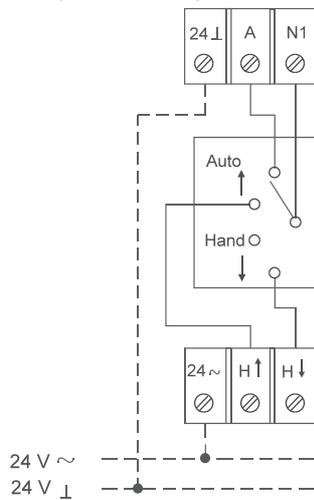


Bezeichnungen

W 1; 2	Wegschaltersatz, stufenlos einstellbar, potentialfrei Mittenkontakt - Klemme W 12, W 22 Ruhekontakt - Klemme W 11, W 21 Arbeitskontakt - Klemme W 13, W 23
P	Rückführpotentiometer 10 kOhm Anfang - Klemme RP 1 Schleifer - Klemme RP 2 Ende - Klemme RP 3
N	Systemnull Stromversorgung
L	Systempotential
PE	Schutzleiteranschluß
LE1; LE2	Rückmeldesignal, Endlagenschalter
S	Rückmeldesignal, Handschalter für manuelle Betriebsweise

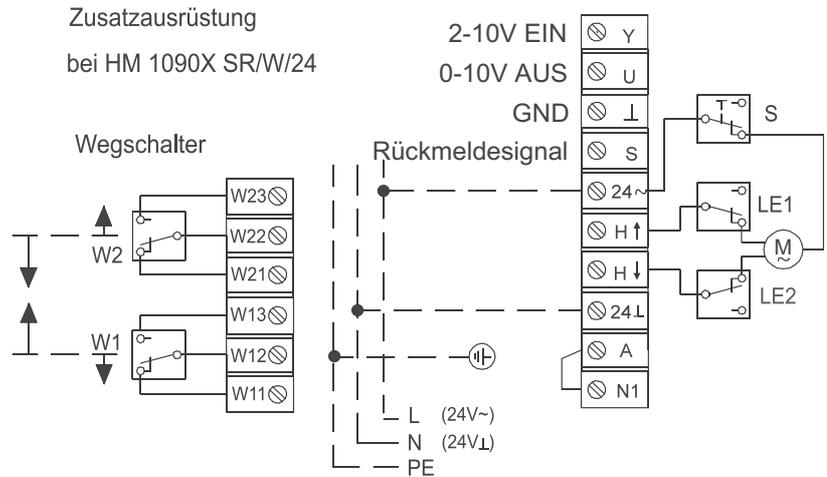
Hubantrieb

HM 1090 X ...; HM 1090 XSR ... /24

Handsteuerung über externen
Schalter (Frostschutz)

Anschlußbild HM 1090 XSR/24

Signal- und Steuerleitungen sind getrennt von Netzanschlußleitungen zu verlegen



Bezeichnungen

- W 1; 2** Wegschaltersatz, stufenlos einstellbar, potentialfrei
Mittenkontakt - Klemme W 12, W 22
Ruhekontakt - Klemme W 11, W 21
Arbeitskontakt - Klemme W 13, W 23
- U *** Spannungsausgang 0(2) ... 10V DC** oder 0(4) ... 20mA** für
Stellungsanzeige
- Y *** Spannungs- bzw. Stromeingang, 0(2) ... 10V DC; 0(4) ... 20 mA
- GND ⊥** Systemnull Motorelektronik, Eingang / Ausgang
- N1; 24⊥** Systemnull Stromversorgung
- L; 24 ~** Systempotential
- PE** Schutzleiteranschluß
- LE1; LE2** Rückmeldesignal, Endlagenschalter
- H↑, H↓** Handsteuerung
- A** Automatikbetrieb, gebrückt gegen N1
(außer bei Handsteuerung über externen Schalter)
- S** Rückmeldesignal (Transistor) für Handschalter bei manueller Betriebsweise

* werkseitige Einstellung: Eingang = 0 ... 10V DC
Ausgang = 0 ... 10V DC

** Parallelanschluß weiterer Antriebe möglich (max. 10)